

	<h1>Découverte du Mbot2</h1>	Cycle 4
	<h2>Mesure de la vitesse</h2>	
CT 1.2 Mesurer des grandeurs directes ou indirectes CT 5.5 Ecrire un programme dans lequel des actions sont déclenchées par des événements extérieurs		

Pour compléter notre Cahier des charges et connaître toutes les caractéristiques de notre Robot, nous allons devoir faire des tests afin de mesurer la vitesse maximum du Mbot2.

1/ Propose avec les camarades de ton groupe une solution pour vérifier la vitesse et note-là ci-dessous en indiquant chacune des étapes de ta démarche.



Coup de Pouce

lorsque le bouton

A

est pressé

pour toujours

avancer

à

tr/min pendant

secondes

Le morceau de programme ci-dessus permet lorsque l'on appuie sur le bouton A du CyberPi de faire avancer le Mbot2.

2/ Note ci-dessous la vitesse mesurée du robot et ta conclusion concernant cette étude :